

WSxx_PrjXX Tolle Projektidee

Student Group

First Name	Surname	Matrikel Nr.

Table of Contents

WSxx_PrjXX Tolle Projektidee

Projektübersicht

Aufgabenstellung/Problemstellung

Lösungsansatz

Erstellung der Hardware

Erstellung der Software

Überprüfung/Test

Offene Punkte

Resume

Hardwareübersicht

Softwareübersicht

Anhang

Neu erstellte Module

Blockbilder

A1. Pflichtenheft

A2. Projektberichte

2

3

3

3

3

3

3

3

3

3

4

4

4

4

5

5

6

6

7

WSxx_PrjXX Tolle Projektidee

 **Fix Me!**



Dummy-Bild

 **Fix Me!**

Source: [Moyan Brenn @ Wikimedia.org](#)

(CC BY 2.0 Lizenz)

Ersteller	???
letzte Änderung	Sommersemester 2019
Kurzbeschreibung	 Fix Me! In der Kurzbeschreibung soll die wesentliche Funktion des Projekts in einem Satz zusammengefasst werden
Verwendete MEXLE(-Module)	

 **Delete!**

ACHTUNG! Für die Niederschrift bietet sich folgendes Vorgehen an:

1. erst Bilder, Diagramme und Tabellen erstellen und den Kapiteln zuordnen
2. dann mit dem Text beginnen!
3. Auch Fehler dürfen beschrieben werden
4. Es sollte soviel beschrieben werden, dass nachfolgende Studierende ohne Rückfragen Ihren Weg und Ziel nachvollziehen können.
5. Keine Ich-Form, Emotionen vermeiden!
6. Mit  **Delete!** ist Text gekennzeichnet, der in der finalen Doku nicht mehr vorhanden sein sollte
7. Mit  **Fix Me!** ist Text gekennzeichnet, der für die finale Doku ergänzt werden muss



Projektübersicht

Aufgabenstellung/Problemstellung



Fix Me!

Die Aufgabenstellung war eine kompakte Controllerplatine zu erstellen, welche als Basis für unterschiedlichste Projekte genutzt werden kann. Dabei sollte Wert auf Kompatibilität und größtmögliche Ausnutzung des verwendeten Microcontrollers werden.

Lösungsansatz



Delete!

1. Wie wurde das Problem angegangen?
2. Wieso wurden die genutzten Bauteile und Platinen (z.B. MMC_328PB) verwendet?

Erstellung der Hardware



Delete!

1. hier **nicht** Schaltplan / Board darstellen, sondern in den Unterseiten.
2. Auf was wurde bei der Systemauswahl Wert gelegt?
Welche Hürden wurden genommen?

Erstellung der Software



Delete!

1. Auf was wurde Wert gelegt?
Welche Hürden wurden genommen?
2. hier sollte auch der Code beschrieben werden, welcher nicht explizit für die genutzte Hardware notwendig ist. Also zum Beispiel bei Spielen, die [Spielmechanik](#) oder bei einer Wetterstation die Aufteilung auf dem Display. In beiden Beispielen wäre die Beschreibung der Bibliothek der Anzeige nicht hier, sondern im Software-Kapitel der Anzeigehardware zu beschreiben.

Überprüfung/Test



Delete!

1. Gab es Zwischenschritte / Zwischenergebnisse?
2. Wurden Testplatinen und/oder Testkonzepte erstellt?

Kurzanleitung zu WaveDrom:

<https://observablehq.com/@drom/wavedrom-ark?collection=@drom/wavedrom>

Offene Punkte



Bitte verfolgend sie die in Ihrem finalen Stand offenen Punkte (Bugs, fehlende Features, nicht vorgenommene Tests) in der [jeweiligen Seite der einzelnen Platine](#). Im Ausnahmefall (z.B. Architektur-Fehler wie fehlende Platinen) kann auch hier die Liste aus der Platine kopiert und gefüllt werden

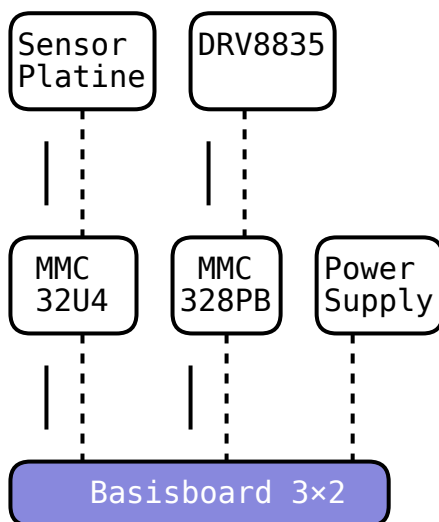
Resumee



1. Fazit für das gesamte System
2. Verbesserungsvorschläge (Ausblick): Was könnte im Gesamtsystem noch umgesetzt werden?

Hardwareübersicht

Die Hardwareübersicht soll einen Überblick über die verwendete Elektronik (und ggf. mechanische Hardware) geben.



Neu erstellte Module



Falls es von Ihnen neu erstellte Elektronik-Module gab, so sind diese hier kurz zu beschreiben. Für eine ausführliche Beschreibung wird eine neue Seite für jedes Modul angelegt.

Softwareübersicht



Delete!

Beschreiben Sie kurz, auf welchem Chip / Board die Software läuft. z.B.: In diesem Projekt wurde die Platine [mmc_1x1_328pb](#) verwendet und programmiert.

Blockbilder



Fix Me!

Modulblockbild

```
<uml> [*] -right-> main
```

```
state "void main(void)" as main {
```

```
state "Initialisierung" as main_Init
main_Init -right-> Programmschleife : Wenn kein Fehler, dann
state "Programmschleife" as Programmschleife {
    10ms : springe zu input
    100ms : springe zu calculate\nspringe zu was anderem
    10ms -down-> input
    100ms -down-> calculate
}
```

```
}
```

```
state "void input(void)" as input {
```

```
state "ADC initialisieren" as input1
state "irgendwas einlesen" as input2
input1 --> input2
input1 -left-> ADC_init
```

```
}
```

```
state "void ADC_init(void)" as ADC_init { }
```

```
state "void calculate(void)" as calculate { }
```

```
state "void init_calculate(void)" as init_calculate { } calculate-->init_calculate </uml> <uml>
```

```
state "ISR(TWI_vect)" as TWI_Interrupt {
```

```
state "I2C Status auslesen" as TWI1
state "Abhängig vom Status Dinge tun" as TWI2
TWI1 --> TWI2
```

```
}
```

```
</uml>
```

Tipps zum Chart-Plugin: <http://plantuml.com/de/>

Statemachine

```
<uml> [*] --> Init Init --> [*] State1 : this is a string State1 : this is another string
```

```
State1 --> State2 State2 --> [*] </uml>
```

Tipps zum Chart-Plugin: <http://plantuml.com/de/>

```
42. void main () {
43.     printf ("Hello World!");
44.     exit 0;
45. }
```

Erklärung zum Code:

- `exit 0;` kann weggelassen werden.

Anhang

A1. Pflichtenheft



Das Pflichtenheft in diesem Projekten ist zweigeteilt:

1. Einerseits das tatsächliche Pflichtenheft, bei dem die Projektziele als kurze Aussage mit Beschreibung angegeben werden (erste Tabelle unten)
2. Andererseits eine Beschreibung der einzelnen Platinen und Softwarekomponenten, welche Sie neu entwickeln. Dabei sind die [est_projekt_leitplanken](#) zu beachten.

Das Pflichtenheft ist zwar für die Durchführung und

Nr.	Projektziel	Beschreibung	Status	Priorität
PH-01	Motor wird angesteuert	Code implementiert, Elektronik funktionsfähig	erledigt	muss
PH-02	Joystick wird eingelesen	Layout	offen	soll
PH-03	Bewegungsablauf wird abgerufen	statt Joystick soll ein gespeicherter Bewegungsablauf auswählbar sein	erledigt	muss
PH-04	Kamera erzeugt Bilder	Kamera auslösen	offen	kann

Nr.	Projektziel	Beschreibung	Status	Priorität
PH-05	Speicherung der Bilder	Slot mit SD-Karte	nicht mehr relevant	ausgenommen

PH ... Pflichtenheft

Nr.	neuentwickelt	Komponente	Beschreibung	Zielformat
HW-01	ja	Spannungswandler-Platine	Diese Platine enthält den Spannungswandler, welcher die Eingangsspannung auf die Motorspannung hochsetzt. Die Platine beinhaltet einen DCDC-Chip, sowie entsprechende Buchsen	MEXLE 1×1
HW-02	ja	Motortreiber-Platine	Diese Platine wandelt die Motorspannung in eine Wechselspannung.	MEXLE 1×1
HW-03	ja	Joystick-Platine	Joystick mit Mikrocontroller, um die Eingabewerte in I2C Daten umzuwandeln	eigenes Format
-	nein	MmC1x1 328_2.x ATmega328 Platine	Mikrocontroller-Platine für Motor	MEXLE 1×1
SW-01	ja	Motoransteuerung	Ansteuern des Motortreibers, Einlesen und Ausgeben über I2C	C
SW-02	ja	Menüführung	Auswahl zwischen manueller Steuerung	C
SW-03	ja	Joystick-Auswertung	Software, welche die Joystickeingabe in I2C umwandelt	C

SW ... Software, HW ... (Elektronik)Hardware

A2. Projektberichte

Status
Punkt 1. (Zeilenumbruch mit <Umschalt> + <Return>)
Punkt 2. (Zeilenumbruch mit <Umschalt> + <Return>)
Punkt 3. (Zeilenumbruch mit <Umschalt> + <Return>)

From:
<https://first.mexle.te.hs-heilbronn.de/> - **MEXLE Wiki**

Permanent link:
https://first.mexle.te.hs-heilbronn.de/mexle/template_fuer_die_projektbeschreibung?rev=1588056226

Last update: **2021/05/09 09:55**

